

多功能微電腦PID程序控制器

M1-616/M4-616/M5-616/M7-616/M9-616

微電腦控制器操作手冊

在操作儀器前，請仔細的閱讀這份手冊并且完全理解它的內容。并且保留完好以便隨時使用。

常規說明

● M 系列程序段儀表：4位大LED數碼顯示，帶輸出百分比光柱，測量精度0.2%，熱電偶，熱電阻輸入時最大分辨率0.1度，模擬量如0-10VDC輸入時最大分辨率為0.001，手/自動無擾動切換功能。

● 4組8段獨立程序配方存儲功能，也可進行最多鏈接成32段程序使用。

● 每一段 均可設置獨立的最大輸出量（功率）限制功能。

● 儀表菜單可選擇系統時間“小時”或“分鐘”或“秒”

● 可查詢當前運行的組段，可查詢當前組段的運行時間。

● 可設置“從測量值啟動”或“從0啟動”

● 可設置“按鍵運行/停止”或“上電自運運行”或“掉電記憶”功能

● 可設置“程序結束後不重複運行”或“程序結束後自動重複運行”

● 可設置“程序溫度等待”功能

● 程序專用報警輸出：“段結束報警”“程序結束報警”“程序運行報警”

**段結束報警可設延時解除功能

● 可選配：RS-485通訊，或主機帶子機通訊，變送測量值或變送設定值功能。

● 使用前請確定儀表供電電源及輸出類型是否正確，產品外殼接線圖中有標識，產品代碼CODE“第4位”表示輸出類型，如繼電器，電壓脈沖接固態繼電器或4-20mA或可控硅觸發等等。詳見“1.產品型號及功能代碼”。

● 儀表輸入信號熱電偶、熱電阻可自由設定，使用前請先選擇儀表輸入信號，使之與傳感器相符合，詳見本說明書“6.3”參數INP1說明。若需模擬量輸入需定貨指明。

● 儀表出廠一般OUT1為反作用控制（加熱型），用戶也可自行選擇OUT1為正作用控制(冷卻型)，見說明書“6.3”參數“OUd”的說明。

● PID控制：儀表出廠一般為PID控制，帶自整定功能。

● 時間比例控制：若P≠0，I=0，d=0則可轉為純時間比例控制，比例再設定為rSt1，控制周期為CYt1。加熱作用時：rSt1數值越小輸出越小，冷卻作用時：rSt1數值越小輸出越大。

1. 產品型號MODEL及功能代碼CODE

確認所需的產品是否符合下列型號及代碼。

MODEL

型 號 (尺寸：寬X高)

M1-616

M4-616

M5-616

M7-616

M9-616

(48mmX48mm)

(48mmX96mm)

(96mmX48mm)

(72mmX72mm)

(96mmX96mm)

功能代碼 CODE

□□□□-□□*□□□-□□□-□-□

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩ ⑪ ⑫ ⑬

①. 控制方式：

N：無控制

F：PID反作用控制（用于加熱工藝） D：PID正作用控制（冷卻）

②. 輸入分度號，③. 量程範圍：見“11. 輸入範圍表”

④. 第一路控制輸出類型[OUT1]:

N：無輸出

M：繼電器接點輸出

2：電流輸出DC0~20mA

5：電壓輸出0~5VDC

7：電壓輸出1~5VDC

V：電壓脈沖（接固態繼電器）

8：電流輸出DC4~20mA

6：電壓輸出0~10VDC

T：雙向可控硅單相過零觸發

H：單向可控硅單相過零觸發

K：雙向可控硅三相過零觸發

L：單向可控硅三相過零觸發

C：雙向可控硅單相移相觸發

Q：單向可控硅單相移相觸發

D：單向可控硅三相移相觸發

⑤. 備用代碼：N

⑥.第一路報警[AL1] ⑦.第二路報警[AL2] ⑧.第三路報警[AL3]

詳見“6.3.2報警模式圖解”

A：偏差高報警

B：偏差低報警

C：偏差區間外報警

D：偏差區間內報警

E：偏差高報警(附待機功能)

F：偏差低報警(附待機功能)

G：偏差區間外報警(附待機功能)

M：偏差區間內報警(附待機功能)

H：絕對值高報警

J：絕對值低報警

K：絕對值高報警(附待機功能)

L：絕對值低報警(附待機功能)

2：段結束報警

3：程序執行中報警

4：程序結束報警

**注：“待機功能”表示上電第一輪免除報警

⑨. 備用代碼：N

⑩. 通訊功能

N：無通訊功能

5：RS-485通訊 Modbus-RTU

6：程序控制主機通訊（主機帶子機）

7：子機通訊（主機帶子機）

⑪. 變送輸出：

N：無變送輸出

C：變送測量值（4-20mA）

P：變送測量值（0-5V）

Q：變送測量值（0-10V）

E：變送設定值（4-20mA）

R：變送設定值（0-5V）

S：變送設定值（0-10V）

⑫. 儀表供電電源 B：AC85~265V， D：DC24V

⑬. 輔助饋電輸出：

N：無輸出電源輸出

A：24VDC隔離， B：24VDC共地，

C：12VDC 隔離， D：12VDC共地

E：9VDC 隔離， F：9VDC共地，

G：5VDC隔離， H：5VDC共地

2. 安裝尺寸

M1-616

(單位：mm)

M4-616
M5-616

(單位：mm)

M7-616

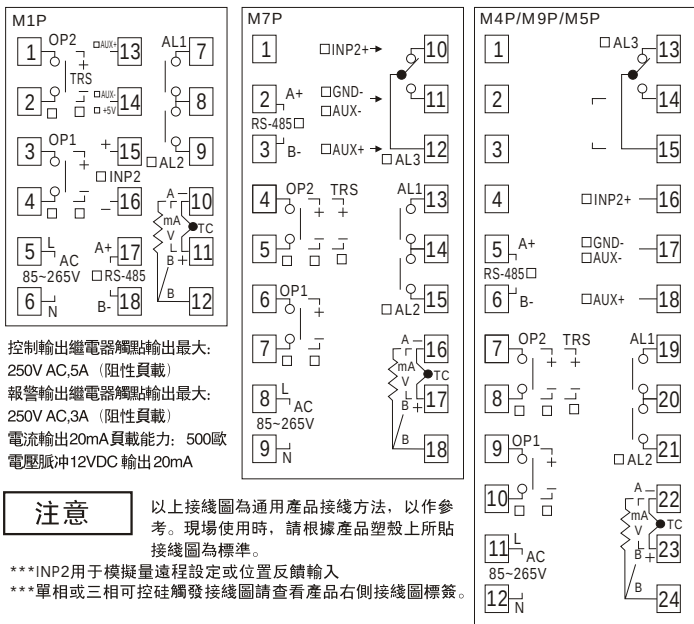
(單位：mm)

M9-616

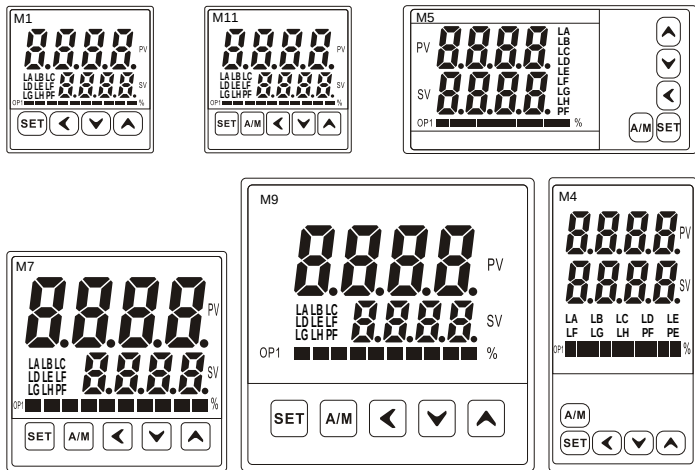
(單位：mm)

1

3. 接線



4. 面板各部名稱及按鍵操作說明



PV顯示窗，顯示測量值及各參數符號
SV設定窗，顯示設定值及各參數數值
光柱：指示輸出量百分比/位置反饋量0-100%
SET 主功能鍵
A/M手自動切換鍵及確定鍵
<：移位鍵（主控設定鍵）
>：減數字調整鍵
<=：加數字調整鍵
**注：M106未配置手自動A/M功能

LA燈：指示OP1輸出狀態
LB燈：指示OP2輸出狀態
LC燈：自整工作時閃爍
LD燈：AL1報警時亮
LE燈：AL2報警時亮
LF燈：AL3報警時亮
LG燈：手動控制狀態時亮
LH燈：指示通訊狀態
PF燈：程序運行燈
PE燈：備用燈

4.2 微電腦程序控制器操作按鍵說明

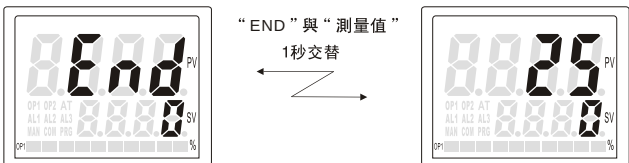
程序啟動 (RUN)：程序復位或結束END狀態下，按“加鍵▲”3秒鐘，啟動程序運行PF燈開始閃爍。

程序暫停 (HOLD)：程序運行中，按“減鍵▼”3秒鐘，程序暫停，PF燈恆亮。

程序跳段 (JUMP)：程序運行中，先按住“加鍵▲”不放，再按“SET”鍵，程序跳至下一段運行。

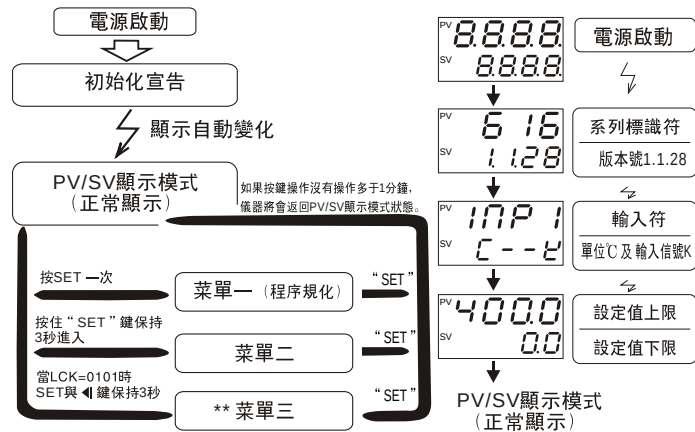
程序復位 (RESET)：程序運行或結束狀態下，先按住“減鍵▼”不放，再按“SET”鍵，程序復位，PF燈熄滅。

4.3 程序運行結束後的狀態



5. 設定

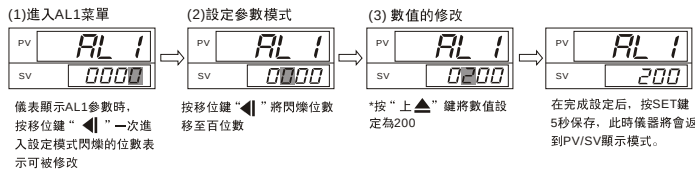
5.1 進入各個功能模式的程序



顯示符	E1	E2	E1	E2	J1	J2	N	U
輸入	K	K	E	E	J	J	N	Wu3_Re25
使用範圍	400.0℃	1300℃	300.0℃	600℃	400.0℃	800℃	1300℃	2000℃

顯示符	S	t	r	b	AN4	AN3	AN2	AN1	PL1	PL2
輸入	S	T	R	B	2-10VDC 1-5VDC 4-20mA	0-10VDC 0-5VDC 0-20mA	0-50mV	0-20mV	Pt100	Pt100
使用範圍	1600℃	400.0℃	1700℃	1800℃					-199.9~200.0℃	-200~800℃

5.2 更改數值 (AL1) 例如：將AL1從0設定為200℃

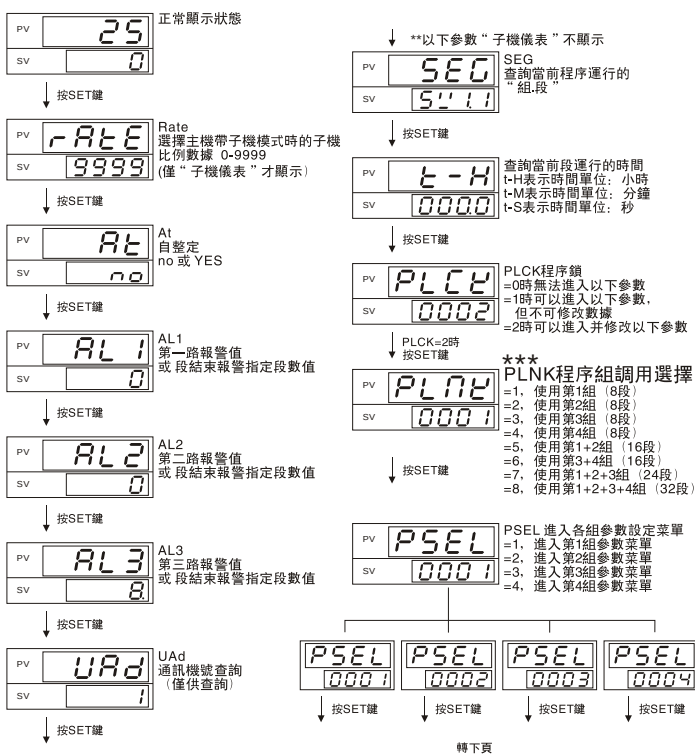


參數設定時注意
*單次按“上”或“下”鍵，數值將加1或減1，若按住“上”或“下”鍵不放，進行單位快速加減。
*A/M鍵可作為數據保存鍵使用，參數修改後按一次A/M鍵可保存數據退出菜單。
*在任何菜單模式下，按住“SET”鍵3秒，可保存數據退出菜單。

6. 菜單

6.1 菜單一 (程序規劃菜單)

6.1.1 菜單一各參數調整：
如右圖按SET鍵一次進入菜單一：

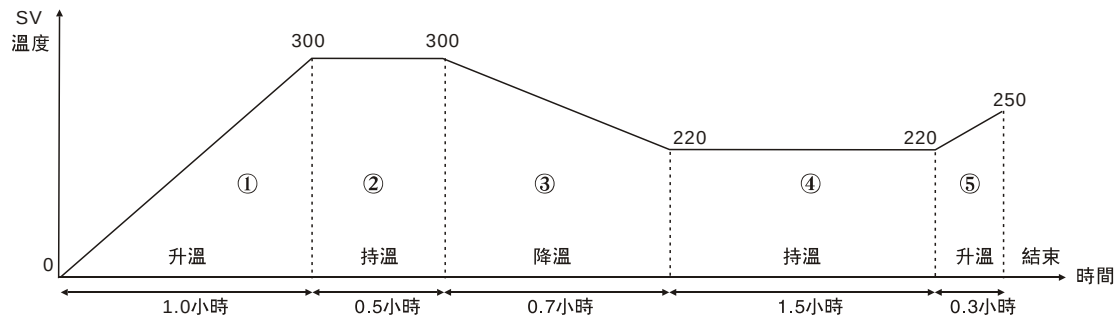




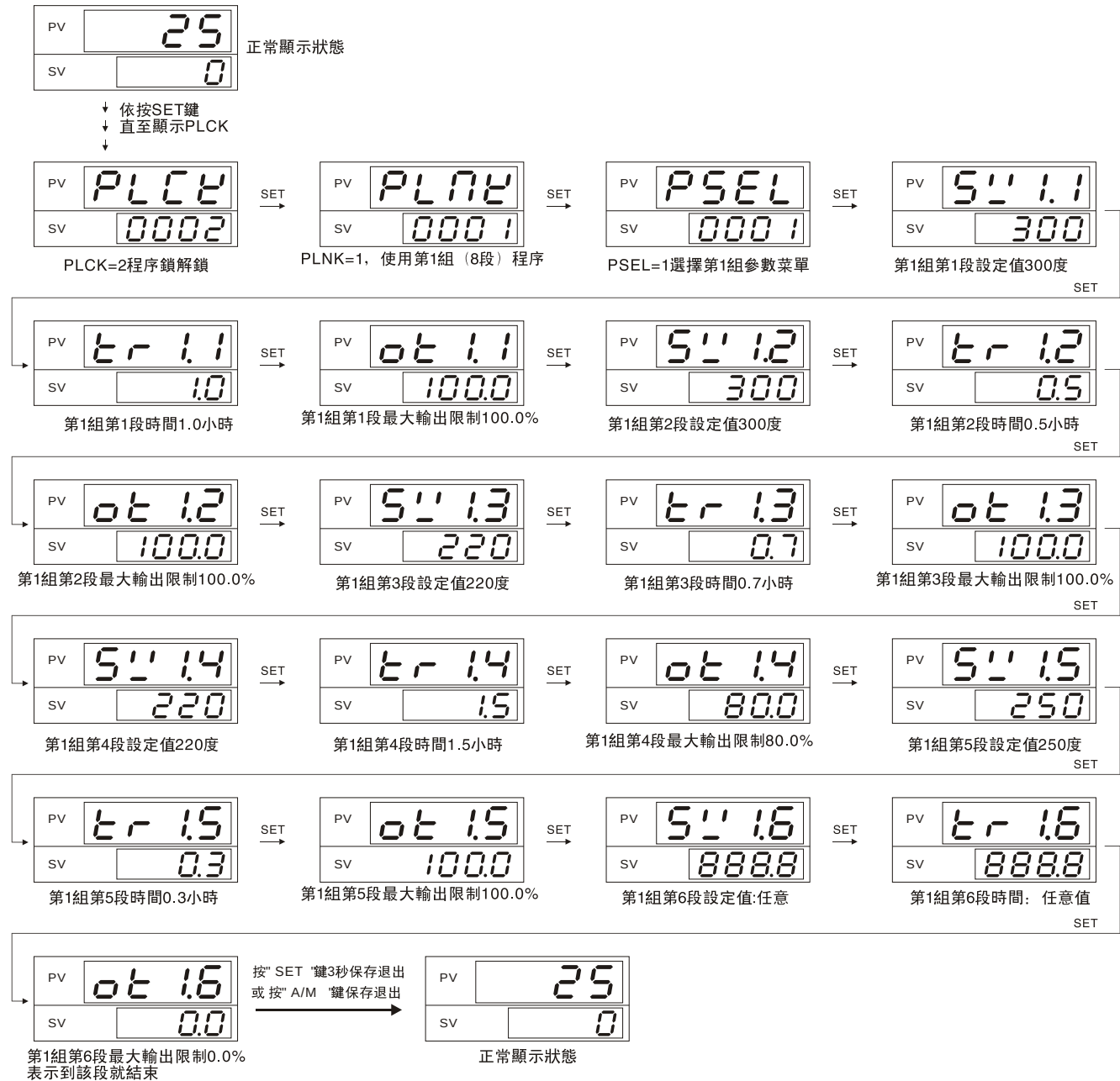
**本儀表可分別規劃獨立4組8段程序存儲及調用，也可通過PLNK參數來連接成16段，24段，32段使用

6.2 程序規劃實例

假設欲規劃使用第1組5段的程序，如下圖之溫度曲線（共5段，計劃在第四段輸出百分比限制在80%以避免持溫時加熱功率過大，其余各段輸出百分比不設限制）
若控制器時間單位為：小時



操作步驟如下：



6.3 規劃程序的自動結束

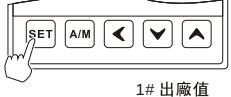
如果在一組程序中不需要8段，那么只要將所需要段的下一段輸出百分比設為0.0即可，表示運行至該段結束END。
如上例子，僅需5段程序控制，只要將ot1.6設為0.0，即表示運行完第5段程序結束。

6.4 規劃程序的自動跳段

程序規劃中，如果不需要運行某段，可將該段的時間trX.X設為0.0或0，當程序運行至該段時，直接跳過進入下一段繼續運行。

6.2菜單二

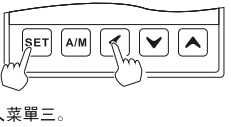
如右圖按SET鍵保持3秒鐘次進入菜單二：



下列參數符號將會在每次按SET鍵后依次循環顯示，1# 出廠值				
符號	名稱	範圍	1#	說明
<i>P1</i>	第一組比例帶 P1	0.0~200.0	20.0	第一組PID調節時的比例帶, (模擬量輸入設3.0) 單位為“度”, P1=0.0時OUT1為位式控制
<i>i1</i>	第一組積分時間 i1	0-3600秒	210	第一組PID積分時間, 當i1=0時, 積分關閉, i1越小積分作用越強, 但易引起波動。
<i>d1</i>	第一組微分時間 d1	0-3600秒	30	第一組PID微分時間, 當d1=0時, 積分關閉, d1越大微分作用越強, 但易引起波動。
<i>AtVL</i>	自動演算偏移量 (AtVL)	0-199度	0	將自動演算點相對SET值向下偏移量, 該方式可防止自動演算中溫度過沖對工藝造成不良影響
<i>CYT1</i>	第一組PID控制周期CYT1	0 to 999秒	20	第一組PID控制時的控制周期
<i>HYS1</i>	第一組位式控制回差HYS1	0.0 to 100.0	2.0	當P1=0.0時, OUT1為位式控制, 回差HYS1 加熱工藝: PV大于SV時OUT1停止, PV小于SV-HYS1時OUT1啟動 冷卻工藝: PV大于SV+HYS1時OUT1啟動, PV小于SV時OUT1停止
<i>rSt1</i>	第一組PID比例再設定OUT1側	-30 to 30	-5.0	OUT1加熱控制用于首輪抑制PID控制的過沖 (rst1設定大于-P/2) 僅用于OUT1側 最好通過自整定得出 (數值越小加溫越慢)
<i>QPL</i>	OUT1最小輸出量限制	0.0 to 100.0%	0.0	用于限制第一組PID (OUT1)最小輸出量%
<i>QPH</i>	OUT1最大輸出量限制	0.0 to 100.0%	100.0	用于限制第一組PID (OUT1)最大輸出量%
<i>LCK</i>	參數鎖	0000-0255	0	LCK=0000: 所有參數允許修改 LCK=0001: 只允許修改主控設定值 LCK=0010: 只允許主控設定值及菜單一 LCK=0011: 所有參數不可修改 LCK=0101: 所有參數可修改, 允許進入菜單三 LCK=0201: 所有參數可修改, 允許進入菜單四

6.3 菜單三

6.3.1進入菜單三方法：
一、按6.2說明進入菜單二，將LCK參數設為0101后按SET鍵3秒保存退出。
二、如右圖，同時按住SET鍵與移位鍵◀保持3秒鐘，可進入菜單三。



下列參數符號將會在每次按SET鍵后依次循環顯示，1# 出廠值				
符號	名稱	範圍	1#	說明
<i>INP1</i>	輸入信號選擇			
	設定	<i>E1</i> <i>E2</i> <i>E1</i> <i>E2</i> <i>J1</i> <i>J2</i> <i>N</i> <i>G</i>		
	說明	K K E E J J N Wu3_Re25		
	使用範圍	400.0 °C 1300 °C 300.0 °C 600 °C 400.0 °C 800 °C 1300 °C 2000 °C		
	設定	<i>S</i> <i>t</i> <i>r</i> <i>b</i> <i>AN1</i> <i>AN2</i> <i>AN1</i> <i>PE1</i> <i>PE2</i>		
	說明	S T R B 2-10VDC 0-10VDC 1-5VDC 0-5VDC 0-50mV 0-20mV Pt100 Pt100		
	使用範圍	1600 °C 400.0 °C 1700 °C 1800 °C 4-20mA 0-20mA -199.9~200.0 °C -200~800 °C		
	注1: 用戶可自行對熱電偶, 熱電阻通過菜單選擇。 注2: 其余模擬量除0-20mV, 0-50mV外的信號輸入需定貨指明。			
<i>dp</i>	模擬量輸入小數點位置	0,1,2,3	0	0:無小數點, 1:一位, 2:二位, 3:三位 (僅適用於模擬量輸入信號)
<i>LSPL</i>	最小設定值設定	-1999 to 9999	0	限制主控設定值的設定下限, 或變送輸出時的0位值
<i>USPL</i>	最大設定值設定	-1999 to 9999	400	限制主控設定值的設定上限, 或變送輸出時的滿位值
<i>UNIT</i>	顯示單位	0,1,2	0	0:攝氏溫度, 1:華氏溫度, 2:無單位符號
<i>PLUS</i>	測量值修正	-199 to 199	0.0	用于修正因傳感器等原因造成的測量值誤差
<i>PLFt</i>	數字濾波	0 to 30	25	濾波器參數越小, 顯示的反應越靈敏, 但容易引起波動, 反之較為平穩
<i>ANL1</i>	線性模擬量輸入零位顯示值	-199~9999	0	例如4-20mA輸入時4mA的顯示值為ANL1
<i>ANH1</i>	線性模擬量輸入滿位顯示值	-1999~9999	2000	例如4-20mA輸入時20mA的顯示值為ANH1
<i>ALd1</i>	第一路報警模式	00 to 18	11	用于設定第一路報警的模式見**報警模式表
<i>ALH1</i>	第一路報警回差	0.0 to 100.0	1.0	第一路報警輸出的回差 (高報警:下回差, 低報警:上回差)
<i>ALd2</i>	第二路報警模式	00 to 18	10	用于設定第二路報警的模式見**報警模式表
<i>ALH2</i>	第二路報警回差	0.0 to 100.0	1.0	第二路報警輸出的回差 (高報警:下回差, 低報警:上回差)
<i>ALd3</i>	第三路報警模式	00 to 18	10	用于設定第三路報警的模式見**報警模式表
<i>ALH3</i>	第三路報警回差	0.0 to 100.0	1.0	第三路報警輸出的回差 (高報警:下回差, 低報警:上回差)
<i>QuD</i>	正/反作用設置	0 或 1	0	0: 反作用 (加熱) 1: 正作用 (冷卻)
<i>ALt</i>	AL1 段結束報警延時斷開時間	0-9999秒	0	0: 段結束報警后不延時解除 其它值: 段結束報警后延時解除的時間 (秒) 即當段結束報警后延時ALt時間解除
<i>Wait</i>	程序等待溫度	0.0-100.0度		0: 不啟用程序等待功能 其他值: 程序等待測量值溫度範圍
<i>PUNT</i>	PUNT 程序系統時間單位	0,1,2	0	0: 小時 (0.0~999.9小時) 1: 分鐘 (0.0~999.9分鐘) 2: 秒 (0-9999秒)

符號	名稱	範圍	1#	說明
<i>PrF</i>	PrF 程序運行起始溫度	0,1	1	0: 程序運行從0開始 1: 程序運行從測量值開始
<i>IdnD</i>	通訊機號	0-127	1	用于設定儀表的通訊機號
<i>bAud</i>	通訊波特率	0,1,2,3	2	bAUd=0表示: 2.4K, =1表示: 4.8K, =2表示: 9.6K, =3表示: 19.2K

**報警模式表 (ALd_ =00~18)

10: 無報警輸出功能	00: 無報警輸出功能
11: 偏差高報警	01: 偏差高報警, 附待機功能
12: 偏差低報警	02: 偏差低報警, 附待機功能
13: 偏差區間外報警	03: 偏差區間外報警, 附待機功能
14: 偏差區間內報警	04: 偏差區間內報警, 附待機功能
15: 絕對值高報警	05: 絕對值高報警, 附待機功能
16: 絕對值低報警	06: 絕對值低報警, 附待機功能
17: 程序執行中報警**	07: 段結束報警**
18: 程序結束報警**	

6.3.2報警模式圖解

代碼	ALd□	報警模式說明 (以AL1作為舉例)	
N	10或00	无报警	
A	11	AL1 ≥ 0	偏差AL1高报警 低 LOW 设定值SV 报警工作 高 HIGH SV+AL1
	12	AL1 < 0	偏差AL1低报警 低 LOW 报警工作 设定值SV 高 HIGH SV+AL1
B	12	AL1 ≥ 0	偏差AL1低报警 低 LOW 设定值SV 报警工作 高 HIGH SV+AL1
	12	AL1 < 0	偏差AL1低报警 低 LOW 报警工作 SV+AL1 设定值SV 高 HIGH
C	13	偏差区间外报警 报警工作 AH1 报警工作 SV-AL1 设定值SV SV+AL1 高 HIGH	
D	14	偏差区间内报警 报警工作 SV-AL1 设定值SV SV+AL1 高 HIGH	
H	15	绝对值AL1高报警 低 LOW 报警工作 AH1 高 HIGH AL1数值	
J	16	绝对值AL1低报警 低 LOW 报警工作 AH1 高 HIGH AL1数值	
E	01	AL1 ≥ 0	偏差AL1高报警 (附带机功能) 低 LOW 设定值SV 报警工作 高 HIGH SV+AL1
	01	AL1 < 0	偏差AL1低报警 (附带机功能) 低 LOW 报警工作 设定值SV 高 HIGH SV+AL1
F	02	AL1 ≥ 0	偏差AL1低报警 (附带机功能) 低 LOW 设定值SV 报警工作 高 HIGH SV+AL1
	02	AL1 < 0	偏差AL1低报警 (附带机功能) 低 LOW 报警工作 SV+AL1 设定值SV 高 HIGH
G	03	偏差区间外报警 (附带机功能) 报警工作 AH1 报警工作 SV-AL1 设定值SV SV+AL1 高 HIGH	
M	04	偏差区间内报警 (附带机功能) 报警工作 SV-AL1 设定值SV SV+AL1 高 HIGH	

转下页

代碼	ALd□	報警模式說明（以AL1作為舉例）
K	05	绝对值AL1高报警 (附带机功能)
L	06	绝对值AL1低报警 (附带机功能)
2代碼	07	段結束报警
3代碼	17	程序執行中报警
4代碼	18	程序結束报警

注：“待机功能”表示第一轮上电若温度在报警区内，此时不报警，待温度退出报警区后，再次进入时才报警输出。

以上报警模式适用于AL1，AL2，AL3的报警

6.3.3 程序專用報警的說明

段結束報警: 報警模式ALd_□=07時表示將該報警輸出定義為段結束報警，此時AL_□的數值表示運行至某段結束後報警輸出。
 例如：ALd1=07,AL1=2或（0.2）表示程序運行到第2段結束，AL1報警輸出（延時斷開功能，見ALt參數）

程序結束報警: 報警模式ALd_□=17時表示將該報警AL_□輸出定義為程序結束警。當程序結束進入END狀態時，對應報警。

程序執行中報警: 報警模式ALd_□=18時定義該報警輸出為程序執行報警

6.4 菜單四

6.4.1進入菜單四方法:

- 按6.2說明進入菜單二，將LCK參數設為0201后按SET鍵3秒保存退出。
- 如右圖，同時按住SET鍵與移位鍵◀保持3秒鐘，可進入菜單四。

下列參數符號將會在每次按SET鍵后依次循環顯示，

1# 出廠值



符號	名稱	範圍	1#	說 明
<i>ConF</i>	ConF 通訊設置	0,1,2	0	ConF=0: 關閉通訊功能 ConF=1: 開啟RS-485通訊功能 ConF=2: 開啟“主機”帶“子機”通訊
<i>TrSF</i>	TrSF 變送輸出定義	0, 1	0	TrSF=0: 變送對象為測量值 TrSF=1: 變送對象為設定值
<i>PCrL</i>	PCrL 程序主機定義	0, 1	1	PCrL=0: 儀表為“子機”功能 PCrL=1: 儀表為32段程序功能或“主機”功能
<i>ot1</i>	Ot1 定義模擬量輸出用途DA	0, 1	0	Ot1=0: 定義DA模擬量輸出為變送輸出 Ot1=1: 定義DA模擬量輸出為PID輸出
<i>AUTO</i>	AUTO 定義手/自動功能	0, 1	0	AUTO=0: 關閉手/自動功能 AUTO=1: 開啟手/自動功能
<i>PrON</i>	PrON 程序啟動方式	0, 1, 2	0	PrON=0: 上電程序從復位開始，按啟動鍵啟動程序 PrON=1: 上電從斷電前的程序段開始（電源失敗處理） PrON=2: 上電從復位開始自動運行程序
<i>PrEP</i>	PrEP 程序重複運行	0, 1	0	PrEP=0: 程序結束後不重複運行 PrEP=1: 程序結束後自動從第1段重複運行

7.手自動切換控制

****程序型儀表只有當程序啟動時“手動控制”才能生效**

除MF106P儀表外，其余儀表都配有A/M手自動切換鍵。

如下舉將自動控制改成70%手動控制：

自動狀態

自動狀態下MAN指示燈處於息滅狀態

手動設定狀態

按A/M鍵3秒，轉到手動設定狀態，此時MAN燈亮啟，下排數碼顯示當前輸出量，右邊小數位閃爍，表示處於設定狀態。

手動控制狀態

將下排設為70.0后，按SET鍵退出設定狀態，進入手動控制狀態。此時MAN燈依然亮啟，下排光柱為70%指示。

****手動控制狀態下按A/M鍵3秒可轉為自動控制。**

****根據要求可設置儀表上電直接進入手動控制狀態，且初始控制量為Pk0的數值（菜單二中說明）。**

****A/M鍵還可作為數據保存鍵使用,參數修改后按一次A/M鍵可保存數據退出菜單。**

8.自整定

儀表剛上電，測量值遠低於設定值時啟動自整定，效果最佳。

自整定參數At

按SET鍵3秒退出菜單一，即可啟動自整定

按SET鍵一次，進入“菜單一” 按▲鍵，設為“YES”

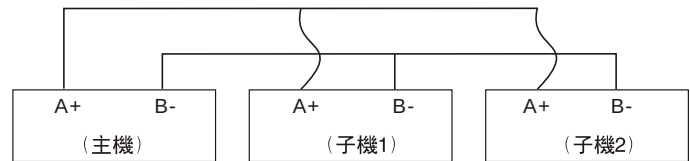
程序主機型儀表：自整定目標值為“第1段”目標值
 “子機”型儀表：需先啟動“主機”自整定后，方可進行“子機”自整定，目標值與主機目標值有關。

9.主機帶子機功能

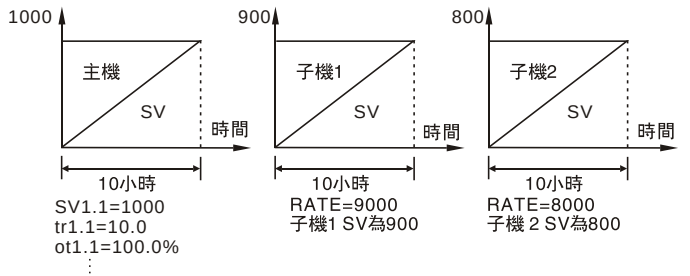
9.1 主機：程序規劃型儀表，帶主機通訊功能

9.2 子機：子機通訊功能儀表，SV值實時由主機給定

SV設定值輸出與RATE（比例數據）參數的設定：
 “子機”的設定值SV=（RATE÷9999）×“主機”的設定值SV



主機帶子機設定值SV比例對應



10.RS-485通訊說明

(1) 通訊協議為Modbus-RTU協議，支持03讀取命令，06及10寫入命令

(2) 通訊方式：單主機方式的RS485异步串行通信。

波特率：2400，4800，9600，19200可選（出廠默認9600）。

字節數據格式：1位起始位+8位數據位+無校驗位+1停止位。

(3) 儀表支持最多一次寫入數據為36個，儀表支持最多一次讀數據為37個。

(4) 參數地址表為“MY06P系列通訊地址表”

11.輸入範圍表

輸入類型				代號			
K1	0.0 to 200.0 ℃	2	D2	Pt1 (Pt100)	0.0 to 50.0 ℃	P	06
	0.0 to 400.0 ℃	2	D4		0.0 to 100.0 ℃	P	07
K2	0 to 400 ℃	K	A4		0.0 to 200.0 ℃	P	08
	0 to 600 ℃	K	A6		-50.0 to 100.0 ℃	P	13
	0 to 1300 ℃	K	B3		-199.9 to +200.0 ℃	P	02
E1	0.0 to 200.0 ℃	3	D2	Pt2 (Pt100)	0 to 100 ℃	D	A1
	0.0 to 300.0 ℃	3	D3		0 to 200 ℃	D	A2
E2	0 to 200 ℃	E	A2		0 to 400 ℃	D	A4
	0 to 400 ℃	E	A4		0 to 800 ℃	D	A8
	0 to 600 ℃	E	A6		-100 to 200 ℃	D	C2
J1	0.0 to 300.0 ℃	1	D3		-200 to 400 ℃	D	C4
	0.0 to 400.0 ℃	1	D4		-200 to 600 ℃	D	C6
J2	0 to 300 ℃	J	A3		-200 to 800 ℃	D	C8
	0 to 400 ℃	J	A4	輸入類型			
	0 to 800 ℃	J	A8	代號			
T	0.0 to 300.0 ℃	T	D3	AN1	0 to 20mV	V	01
	0.0 to 400.0 ℃	T	D4	AN2	0 to 50mV	V	02
S **	0 to 1600 ℃	S	B6	AN3	0 to 5VDC	V	03
	0 to 1700 ℃	R	B7	AN3	0 to 10VDC	V	04
B	200 to 1800 ℃	B	B8	AN4	1 to 5VDC	V	08
N	0 to 1300 ℃	N	B3	AN4	2 to 10VDC	V	09
Wu3_Re25	600 to 2000 ℃	W	B0	AN4	4 to 20mA	A	03
				AN3	0 to 20mA	A	02
				AN3	0 to 10mA	A	01

****S型輸入時 0-100度時精度不保證**

注1：用戶可自行對熱電偶，熱電阻通過菜單選擇。

注2：其余模擬量除0-20mV,0-50mV外的信號輸入需定貨指明。